高成龙周报

2017.5.1-2017.5.8

上周工作：

1. 看论文，兰州交通硕士论文“基于微机械传感器和MotionBuilder的人体运动捕捉系统的设计”，主要设计思路：采用传感器采集肢体运动信息，通过无线传输模块JN5139，传输到电脑，电脑端实时读取传输来的运动信息到MotionBuilder，软件内部基于一种反向运动学方法，对人体各关键节点的运动数据进行融合计算，最后得到驱动虚拟角色运动的实时数据，从而在软件中利用虚拟角色实时重现了真实表演者的运动姿态。下周工作：
2. 焊接陀螺仪模块
3. 学习MotionBuilder